



Model		TM14 - T100	TM14M - T100
Waga ramienia [kg]		32,6	
Maksymalny udźwąg [kg]		14	
Zasięg ramienia [mm]		1100	
Sposób montażu		Ściana, stół, sufit	
Średnia prędkość [m/s]		1,1	
Maksymalna prędkość [m/s]		4	
Ilość stopni swobody		6	
Zasięg osi	Oś 1	±270°	
	Oś 2, 4, 5	±180°	
	Oś 3	±163°	
	Oś 6	±270°	
Prędkość osi	Oś 1, 2	120°/s	
	Oś 3	180°/s	
	Oś 4, 5	150°/s	
	Oś 6	180°/s	
Powtarzalność [mm]		±0,01	
Klasa IP		IP54 (ramię robota), IP32 (jednostka sterująca)	
Temperatura pracy, wilgotność		0 do 50°C, maksymalnie 85%	
Temperatura przechowywania, wilgotności		-20 do 60°C, maksymalnie 75%	
Zasilanie		100-240 VAC, 50-60 Hz	22-60 VDC
Długość kabla ramienia robota		3m / 6m* / 12m*	1,5m
Porty Wejść / Wyjść	Jednostka sterująca	Wejścia cyfrowe: 16	
		Wyjścia cyfrowe: 16	
		Wejścia analogowe: 2	
		Wyjścia analogowe: 1	
	Przyłącze narzędzia	Wejścia cyfrowe: 4	
		Wyjścia cyfrowe: 4	
		Wejścia analogowe: 1	
		Wyjścia analogowe: 0	
Interfejs Wejść / Wyjść		3×COM, 1×HDMI, 3×LAN, 4×USB2.0, 2×USB3.0	
Komunikacja		RS232, Ethernet, Modbus TCP/RTU (master & slave), PROFINET (opcja), EtherNet/IP (opcja)	
Wbudowana kamera		5M pikseli, kolorowa	
Zasilanie Wejść / Wyjść		24 V 2,0 A do skrzynki sterowniczej i 24 V 1,5 A dla narzędzia	
Środowisko programowania		TMflow, schematy blokowe przepływu	

* opcja dodatkowo płatna